
THREADS

Monitoria de Infraestrutura de Software

Introdução

- Mini processos, compartilhando recursos e endereços de memória
- Têm um mesmo objetivo, trabalham juntos (processos competem)
- Um exemplo?
- Várias linguagens têm suporte; em C temos a biblioteca **pthread.h**
- Pthreads é um padrão para UNIX
- Implementa funções úteis, como gerenciamento de threads, mutexes, variáveis de condição e barreiras
- MAIS: <https://computing.llnl.gov/tutorials/pthreads/>

PTHREAD.H

Chamada de thread	Descrição
pthread_create	Cria um novo thread
pthread_exit	Conclui a chamada de thread
pthread_join	Espera que um thread específico seja abandonado
pthread_yield	Libera a CPU para que outro thread seja executado
pthread_attr_init	Cria e inicializa uma estrutura de atributos do thread
pthread_attr_destroy	Remove uma estrutura de atributos do thread

HELLO WORLD

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
void *PrintHello(void *threadid){
    printf("Olá, mundo!\n");
    pthread_exit(NULL);
}
int main (int argc, char *argv[]){
    pthread_t thread;
    int rc;
    rc = pthread_create(&thread, NULL, PrintHello, NULL);
    if (rc){
        printf("ERRO; código de retorno é %d\n", rc);
        exit(-1);
    }
    pthread_exit(NULL);
}
```

PTHREAD.H

- Compilando:
 - `$ gcc -lpthread prog.c -o prog`
 - `$ gcc -pthread prog.c -o prog`
 - `$ gcc -pthread -o prog prog.c`
 - `$ gcc prog.c -o prog -pthread`
- Ejecutando:
 - `$./prog`

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <pthread.h>
4
5 //define NUM_THREADS 5
6
7 void *funcao(void *threadId){ //funcao executada pelas threads. o parametro é um ponteiro do tipo void
8     long tid;
9     tid = (long)threadId;
10    printf ("Hello #%ld!\n", tid);
11    pthread_exit(NULL); //encerra a thread
12 }
13
14 int main(){
15     int NUM_THREADS;
16     printf("Defina o número de threads: \n");
17     scanf("%d", &NUM_THREADS);
18
19     pthread_t thread[NUM_THREADS]; // pthread_t identifica a thread; criamos um array de tamanho 5
20     int contador;
21     long i;
22
23     for (i=0; i<NUM_THREADS; i++){
24         printf ("Estou na main, criando a thread de número %ld\n", i);
25         contador = pthread_create(&thread[i], NULL, *funcao, (void *)i); //funcao que cria a thread.
26         //os parametros sao: (espaço que guarda infos da thread, propriedades (null é default), funcao
27
28         //esse if vai ajudar se der algum erro na execução do pthread_create
29         if(contador!=0){
30             printf ("Deu ruim na thread %d\n", contador);
31             exit(-1);
32         }
33     }
34 }
35 }
```

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <pthread.h>
4
5 void *print_message_function( void *ptr )
6 {
7     char *message;
8     message = (char *) ptr;
9     printf("%s \n", message);
10 }
11
12 int main()
13 {
14     pthread_t thread1, thread2;
15     char message1 = "Thread 1";
16     char message2 = "Thread 2";
17     int iret1, iret2;
18
19     /* Create independent threads each of which will execute function */
20
21     iret1 = pthread_create(&thread1, NULL, *print_message_function, (void*)message1);
22     iret2 = pthread_create(&thread2, NULL, *print_message_function, (void*)message2);
23
24     /* Wait till threads are complete before main continues. Unless we */
25     /* wait we run the risk of executing an exit which will terminate */
26     /* the process and all threads before the threads have completed. */
27
28     pthread_join(thread1, NULL);
29     pthread_join(thread2, NULL);
30
31     printf("Thread 1 returns: %d\n",iret1);
32     printf("Thread 2 returns: %d\n",iret2);
33     exit(-1);
34 }
```

PTHREAD.H

— — —

Routine Prefix	Functional Group
<code>pthread_</code>	Threads themselves and miscellaneous subroutines
<code>pthread_attr_</code>	Thread attributes objects
<code>pthread_mutex_</code>	Mutexes
<code>pthread_mutexattr_</code>	Mutex attributes objects.
<code>pthread_cond_</code>	Condition variables
<code>pthread_condattr_</code>	Condition attributes objects
<code>pthread_key_</code>	Thread-specific data keys
<code>pthread_rwlock_</code>	Read/write locks
<code>pthread_barrier_</code>	Synchronization barriers

Concorrência

-Mutexes

-Variáveis condicionais (cond)

-Barrier

Mutex

- Garantem acesso exclusivo à uma região crítica
- Criação e inicialização:

Estática:

- o `pthread_mutex_t nome_mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;`

Dinâmica:

- o `pthread_mutex_t mymutex;`
- o ...
- o `pthread_mutex_init(&mymutex, const pthread_mutexattr_t *attr);`

Mutex

Gerenciamento:

- `int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);`
- `int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);`
- `int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);`
- `int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);`

```
1  #include<pthread.h>
2  #include<stdio.h>
3  #include<stdlib.h>
4  #define Num 5
5  int posicao = 0;
6
7  void *showThread(void *id){
8      //As linhas abaixo são uma região crítica sem controle de acesso
9
10     posicao ++;
11     printf("olá da thread: %d\n",posicao);
12
13     pthread_exit(NULL);
14 }
15 int main(){
16     long i = 0;
17     pthread_t threads[Num];
18
19     for(i=0;i<Num;i++){
20         pthread_create(&threads[i], NULL, showThread, NULL);
21     }
22     for(i=0;i<Num;i++){
23         pthread_join(threads[i],NULL);
24     }
25     return 0;
26 }
27
```

```
1 #include<pthread.h>
2 #include<stdio.h>
3 #include<stdlib.h>
4 #define Num 5
5 int posicao = 0;
6 //criação do Mutex
7 pthread_mutex_t myMutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
8
9 void *showThread(void *id){
10     //As linhas abaixo são uma região crítica com controle de acesso
11     pthread_mutex_trylock(&myMutex);
12     posicao++;
13     printf("olá da thread: %d\n",posicao);
14     pthread_mutex_unlock(&myMutex);
15     pthread_exit(NULL);
16 }
17 int main(){
18     long i = 0;
19     pthread_t threads[Num];
20
21     for(i=0;i<Num;i++){
22         pthread_create(&threads[i], NULL, showThread, NULL);
23     }
24     for(i=0;i<Num;i++){
25         pthread_join(threads[i],NULL);
26     }
27     return 0;
28 }
29 |
```

Variáveis de condição

- Permite que uma thread continue após determinada condição
- Evita checagem contínua de dados
- Variáveis condicionais trabalham junto com mutexes

Criação e destruição

- Estática:
 - `pthread_cond_t myCv = PTHREAD_COND_INITIALIZER;`
- Dinâmica:
 - `pthread_cond_t myCv;`
 - `pthread_cond_init(&myCv, NULL);`
- Destruição:
 - `pthread_cond_destroy(&myCv);`

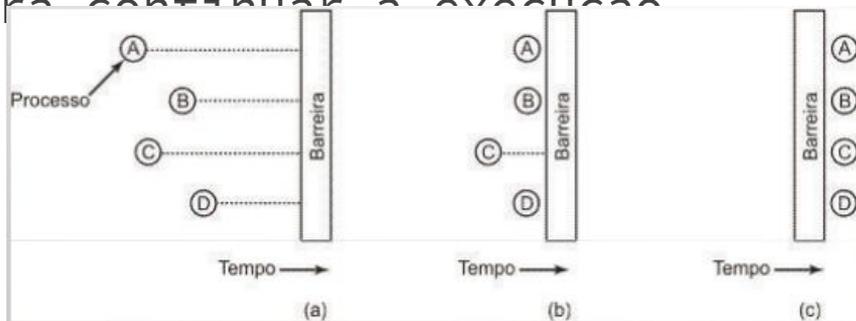
Gerenciamento de variáveis condicionais

- - Esperar que certa condição torne-se verdadeira
 - `pthread_cond_wait(cond_var, mutex);`
- sinalizar que uma condição tornou-se verdadeira
 - `pthread_cond_signal(cond_var) ;`
 - `pthread_cond_broadcast(cond_var);`

```
#include <pthread.h>
#define TCOUNT 10
#define WATCH_COUNT 12
int count = 0;
pthread_mutex_t count_mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
pthread_cond_t count_threshold_cv = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
int thread_ids[3] = {0,1,2};
extern int
main(void)
{
    int i;
    pthread_t threads[3];
    pthread_create(&threads[0],NULL,inc_count, &thread_ids[0]);
    pthread_create(&threads[1],NULL,inc_count, &thread_ids[1]);
    pthread_create(&threads[2],NULL,watch_count, &thread_ids[2]);
    for (i = 0; i < 3; i++) {
        pthread_join(threads[i], NULL);
    }
    return 0;
}
void watch_count(int *idp)
{
    pthread_mutex_lock(&count_mutex)
    while (count <= WATCH_COUNT) {
        pthread_cond_wait(&count_threshold_cv,
            &count_mutex);
        printf("watch_count(): Thread %d,Count is %d\n",
            *idp, count);
    }
    pthread_mutex_unlock(&count_mutex);
}
void inc_count(int *idp)
{
    for (i =0; i < TCOUNT; i++) {
        pthread_mutex_lock(&count_mutex);
        count++;
        printf("inc_count(): Thread %d, old count %d, \n
            new count %d\n", *idp, count - 1, count );
        if (count == WATCH_COUNT)
            pthread_cond_signal(&count_threshold_cv);
        pthread_mutex_unlock(&count_mutex);
    }
}
```

Barreiras

- Mecanismo de sincronização entre threads
- threads executam até chegarem à barreira, quando isso ocorre, elas “adormecem”
- Quando todas as threads “alcançam” a barreira, elas são acordadas para continuar a execução



Gerenciamento de Barriers

- Na inicialização deve ser especificado o número de threads
- Inicialização:
 - `int pthread_barrier_init(pthread_barrier_t *barrier, const pthread_barrierattr_t *restrict attr, unsigned count);`
- Destruição:
 - `int pthread_barrier_destroy(pthread_barrier_t *barrier);`
- Aguardar outras threads:
 - `int pthread_barrier_wait(pthread_barrier_t *barrier);`