

Decisões em Domínios Combinatórios: Preferências decomponíveis

Sergio Queiroz

srmq@cin.ufpe.br

20 de março de 2009

Plano

- Motivação
- Modelos GAI
- Problema de otimização
- Problema de ranking
- Agregação de preferências
- Resumo

Plano

- **Motivação**
- Modelos GAI
- Problema de otimização
- Problema de ranking
- Agregação de preferências
- Resumo

Na aula passada...

- Os objetos que representavam as alternativas de um problema de decisão eram elementos “indivisíveis”
 - Candidatos
 - Projetos
- No entanto, temos situações onde os objetos podem ser descritos por uma coleção de atributos
 - Exemplos:
 - Automóvel
 - Marca, cor, número de portas, motorização, acessórios diversos etc.
 - Viagem
 - Destino, tipo de acomodação, meio de transporte, atividades
 - Almoço
 - Entrada, prato principal, sobremesa, bebida

Decisão: domínios combinatórios

- Espaço de alternativas = produto cartesiano
 - $X = X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n$ X_i domínio finito de valores possíveis
 - Se cada domínio de atributo tem p valores, tamanho p^n
 - Representar preferências em extensão necessita de um grande espaço em memória
 - $n = 10, p = 10 \rightarrow 10 \text{ GB}; n = 10, p = 20 \rightarrow 10 \text{ TB}$
- A tomada de decisão é muito difícil (alternativas demais)

Solução:

- Explorar a decomponibilidade das preferências (independências)
- Representações compactas

Benefícios:

- Extração das preferências mais simples
- Utilização eficaz do espaço de memória
- Algoritmos eficazes de exploração

Funções de utilidade decomponíveis

- Espaço de alternativas: $X = X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n$
- Apreciação (utilidade) de uma alternativa $x \in X$
 - $u : X \mapsto \mathbb{R}$

- Modelo aditivo
$$u(x) = \sum_{i=1}^n u_i(x_i)$$

- Simples e eficaz: $p^n \rightarrow p \times n$
- Independência entre atributos

Exemplo: compra de bilhetes de trem

- Bilhetes de trem: $A = \{h, c, v\}$
 - h (horário da partida): $h \in \{\text{noturno } (h_1), \text{diurno } (h_2)\}$
 - c (categoria): $c \in \{\text{cabine } (c_1), \text{assento } (c_2)\}$
 - v (velocidade): $v \in \{\text{trem-bala } (v_1), \text{trem normal } (v_2)\}$
- Preferências de um usuário
 - lexicográficas
 - Maior prioridade, viajar à noite: $h_1 >_1 h_2$
 - Em seguida, viajar numa cabine: $c_1 >_2 c_2$
 - Finalmente, viajar no trem-bala: $v_1 >_3 v_2$
 - O que implica as preferências
 - $(h_1, c_1, v_1) > (h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_2, v_1) > (h_1, c_2, v_2) > (h_2, c_1, v_1)$
 $> (h_2, c_1, v_2) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2)$

Exemplo: compra de bilhetes de trem (2)

- Preferências de um usuário
 - lexicográficas
 - Maior prioridade, viajar à noite: $h_1 >_1 h_2$
 - Em seguida, viajar numa cabine: $c_1 >_2 c_2$
 - Finalmente, viajar no trem-bala: $v_1 >_3 v_2$
 - O que implica as preferências
 - $(h_1, c_1, v_1) > (h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_2, v_1) > (h_1, c_2, v_2) > (h_2, c_1, v_1)$
 $> (h_2, c_1, v_2) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2)$
 - Podem ser modelizadas por uma função de utilidade aditiva
 - $u(h, c, v) = u_1(h) + u_2(c) + u_3(v)$
 - Exemplo: $u_1(h_1) = 100, u_1(h_2) = 90; u_2(c_1) = 10, u_2(c_2) = 5; u_3(v_1) = 1, u_3(v_2) = 0.$
 - $(h_1, c_1, v_1) > (h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_2, v_1) > (h_1, c_2, v_2) > (h_2, c_1, v_1)$
 $> (h_2, c_1, v_2) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2)$

Definição: Independência preferencial

- Espaço de alternativas: $A = A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n$
- Seja $W = \{w_1, \dots, w_k\}$ um subconjunto de $\{1, \dots, n\}$
- Um subconjunto de atributos A_W é preferencialmente independente de seu complemento A_{-W} (escrevemos $PI(A_W, A_{-W})$) ssi, para todo $a_W, a'_W \in A_W$; $a_{-W}, a'_{-W} \in A_{-W}$:
$$(a_W, a_{-W}) \geq (a'_W, a_{-W}) \Leftrightarrow (a_W, a'_{-W}) \geq (a'_W, a'_{-W})$$
- Preferências sobre atributos com índices em W permanecem as mesmas quando fixamos os valores dos outros atributos, pouco importa os valores nos quais fixamos os valores desses outros atributos.
 - a_W é preferível a a'_W *ceteris paribus* (mantidas inalteradas todas as outras coisas)

Função de utilidade aditiva \Rightarrow cada atributo é independente

Independência preferencial - Atenção!

- Independência preferencial não é necessariamente bidirecional
 - Podemos ter um subconjunto de atributos A_W que é preferencialmente independente de seu complemento A_{-W} , ao mesmo tempo em que A_{-W} não é preferencialmente independente de A_W
 - Exemplo (Avaliação de automóveis):
 - Atributos: Transmissão (T) e Marca (M)
 - T = {automática, manual}; M = {audi, citroën}
 - Preferências
 - (audi, automática) > (audi, manual) > (citroën, manual) > (citroën, automática)
 - $PI(M, T)$
 - Mas $\neg PI(T, M)$

Definição: Independência condicional

- Espaço de alternativas: $A = A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n$
- W , Y e Z três conjuntos não-nulos que particionam $\{1, \dots, n\}$
 - i.e., $W \cup Y \cup Z = \{1, \dots, n\}$; $W \cap Y = W \cap Z = Y \cap Z = \emptyset$
- A_W é condicionalmente independente de A_Y dado A_Z
(escrevemos $CPI(A_W, A_Z, A_Y)$) ssi, para todo $a_W, a'_W, a_Y, a'_Y, a_Z$, temos que:

$$(a_W, a_Z, a_Y) \geq (a'_W, a_Z, a_Y) \Leftrightarrow (a_W, a_Z, a'_Y) \geq (a'_W, a_Z, a'_Y)$$

- As preferências sobre os valores de atributos com índices W são preferencialmente independentes dos valores dos atributos com índices Y uma vez que fixamos os valores dos atributos com índice Z

Plano

- Motivação
- **Modelos GAI**
- Problema de otimização
- Problema de ranking
- Agregação de preferências
- Resumo

Modelo Aditivo Generalizado

Generalized Additive Independence (GAI)

- Definição (Fishburn, 70; Baccus e Groove 95)

- $X = X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n$

- C_1, \dots, C_k subconjuntos de $N = \{1, \dots, n\}$ tais que

$$N = \bigcup_{i=1}^k C_i$$

- $X_{C_i} = \{X_j : j \in C_i\}; u_i : X_{C_i} \rightarrow \mathbb{R}$

- Uma função de utilidade GAI sobre X pode ser escrita na forma:

$$u(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^k u_i(x_{C_i})$$

Exemplo:

$$u(x_1, x_2, x_3, x_4) = u_1(x_1) + u_2(x_2, x_3) + u_3(x_3, x_4)$$

Dependências entre atributos

Fatores não-disjuntos

Bilhetes de trem, novas preferências

- Bilhetes de trem: $A = \{h, c, v\}$
 - h (horário da partida): $h \in \{\text{noturno } (h_1), \text{diurno } (h_2)\}$
 - c (categoria): $c \in \{\text{cabine } (c_1), \text{assento } (c_2)\}$
 - v (velocidade): $v \in \{\text{trem-bala } (v_1), \text{trem normal } (v_2)\}$
- O mais importante é ter bilhetes adaptados ao tipo de viagem.
 - Diurnas \Rightarrow assento; Noturnas \Rightarrow cabine: $h_2: c_2 > c_1, \quad h_1: c_1 > c_2$
- Em seguida, prefiro viajar à noite: $h_1 > h_2$
- Finalmente, pela manhã prefiro o trem-bala, mas à noite prefiro o normal: $h_2: v_1 > v_2, \quad h_1: v_2 > v_1$
- $(h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_1, v_1) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2) > (h_1, c_2, v_2) >$
 $(h_1, c_2, v_1) > (h_2, c_1, v_1) > (h_2, c_1, v_2)$

Bilhetes de trem, novas preferências (2)

- $(h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_1, v_1) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2) > (h_1, c_2, v_2) > (h_1, c_2, v_1) > (h_2, c_1, v_1) > (h_2, c_1, v_2)$
- Esta ordem pode ser modelizada por funções GAI-decomponíveis
 - $u(h, c, v) = u_1(h, c) + u_2(h, v)$
 - Exemplos de valores de utilidade

$u_1(h, c)$	c_1	c_2
h_1	110	10
h_2	0	100

$u_2(h, v)$	v_1	v_2
h_1	0	5
h_2	5	0

- $(h_1, c_1, v_2) > (h_1, c_1, v_1) > (h_2, c_2, v_1) > (h_2, c_2, v_2) > (h_1, c_2, v_2) > (h_1, c_2, v_1) > (h_2, c_1, v_1) > (h_2, c_1, v_2)$

115

110

105

100

15

10

5

0

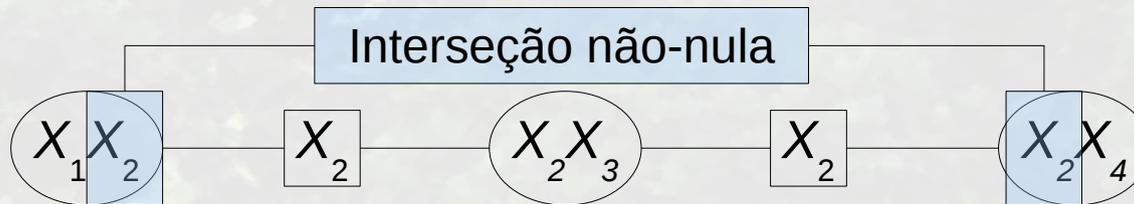
Subconjuntos não são PI - Atenção!

- Em geral, os subconjuntos de atributos nos termos de utilidade u_i não representam independências preferenciais entre os atributos de u_i e seu complemento.
- Exemplo
 - $u(a, b, c) = u_1(a, b) + u_2(b, c)$ (domínios binários)
 - $u_1(a_0, b_0) = u_1(a_1, b_1) = 10$
 - $u_1(a_0, b_1) = u_1(a_1, b_0) = 1$
 - $u_2(b_0, c_1) = u_2(b_1, c_0) = 100$
 - $u_2(b_1, c_1) = u_2(b_0, c_0) = 9$
 - $\{a, b\}$ não é preferencialmente independente de $\{c\}$
 - $(a_0, b_0, c_1) \geq (a_0, b_1, c_1)$ $110 > 10$
 - $(a_0, b_1, c_0) \geq (a_0, b_0, c_0)$ $101 > 19$

Portanto não é possível construir/otimizar os termos separadamente

Redes GAI

- $u(x_1, x_2, x_3, x_4) = u_1(x_1, x_2) + u_2(x_2, x_3) + u_3(x_2, x_4)$



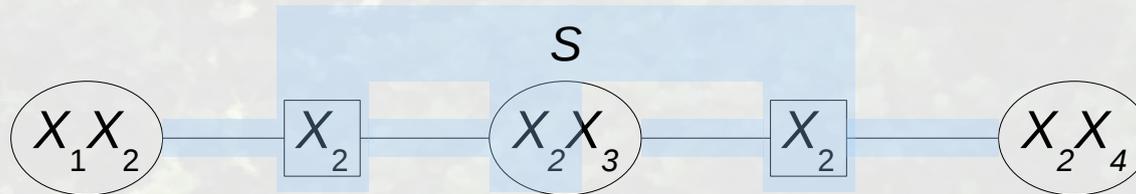
elipse = clique

retângulo = separador

- Árvores de junção como aquelas utilizadas na literatura de redes bayesianas
- Propriedade de interseção corrente (*running intersection*)
 - Para todo par de cliques (C_1, C_2) com uma interseção não-nula S

Redes GAI

- $u(x_1, x_2, x_3, x_4) = u_1(x_1, x_2) + u_2(x_2, x_3) + u_3(x_2, x_4)$



elipse = clique

retângulo = separador

- Árvores de junção como aquelas utilizadas na literatura de redes bayesianas
- Propriedade de interseção corrente (*running intersection*)
 - Para todo par de cliques (C_1, C_2) com uma interseção não-nula S , S é um subconjunto de toda clique e todo separador no caminho entre C_1 e C_2
 - uma variável pertencente a uma clique externa C e que não pertence à clique vizinha de C não aparece em nenhuma outra clique da rede GAI.

Plano

- Motivação
- Modelos GAI
- **Problema de otimização**
- Problema de ranking
- Agregação de preferências
- Resumo

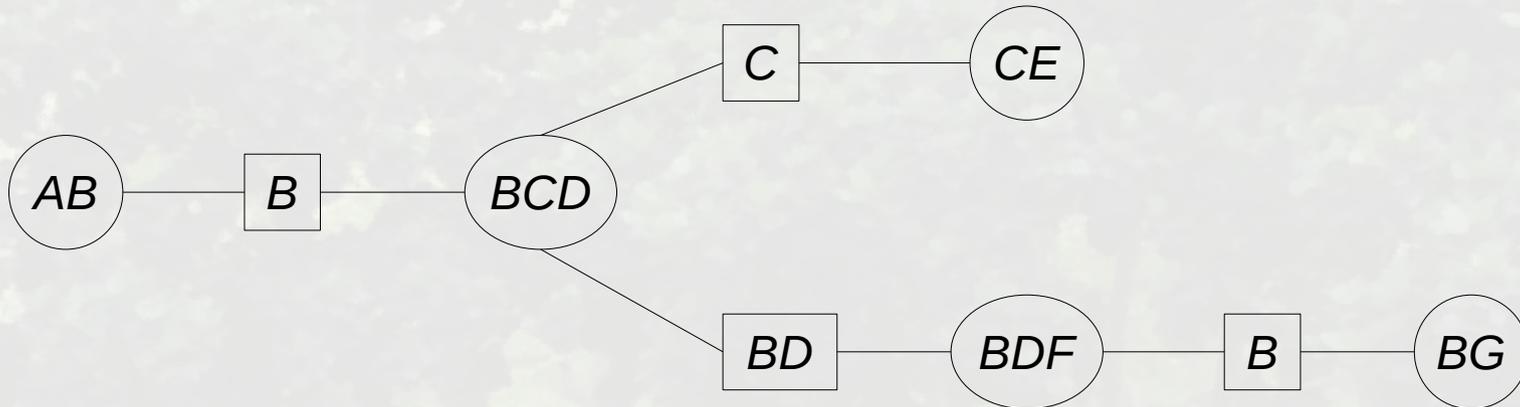
Otimização

- Maximização de $u(X_1, \dots, X_n)$ no espaço $X = X_1 \times \dots \times X_n$.
- Propriedades úteis para resolver de forma eficaz o problema:
 - o max em $X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n$ de $u(X_1, \dots, X_n)$ pode ser decomposto como $\max_{x_1} \max_{x_2} \dots \max_{x_n} u(X_1, \dots, X_n)$ onde a ordem dos max não tem nenhuma importância;
 - se $u(X_1, \dots, X_n)$ puder ser decomposta como $f() + g()$ onde $f()$ não depende de X_i então $\max_{x_i}[f() + g()] = f() + \max_{x_i}g()$;
 - em uma rede GAI, a interseção corrente garante que uma variável que pertence a uma clique externa C e que não pertence à clique vizinha de C não aparece em nenhuma outra clique da rede GAI.

Otimização: estratégia de maximização

- Para calcular a utilidade maximal
 - Processo em duas fases: coleta e difusão
 - Coleta
 - Maximização das cliques exteriores às interiores
 - Os resultados são transmitidos às cliques internas vizinhas e as cliques exteriores são eliminadas
 - Difusão
 - Fase de atribuição de valores (distribuição)
 - Propagação no sentido inverso da coleta
- Estratégia desenvolvida no contexto da programação dinâmica (Bertelé et Brioschi 72)
 - Reutilizada em vários domínios: **bancos de dados** (Beerli et al 83), **redes bayesianas** (Lauritzen and Spiegelhalter 88), **CSP** (Dechter et Pearl 89), **diagramas de influência** (Shenoy et Shafer 90), **soft constraints** (Bistarelli et Rossi 95)

Otimização



- Expressão da melhor configuração

max_{A, B, C, D, E, F, G}

$$u_1(A, B) + u_2(C, E) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$

max_A **max**_B **max**_C **max**_D **max**_E **max**_F **max**_G

$$u_1(A, B) + u_2(C, E) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$

Otimização: fase de coleta (1/5)

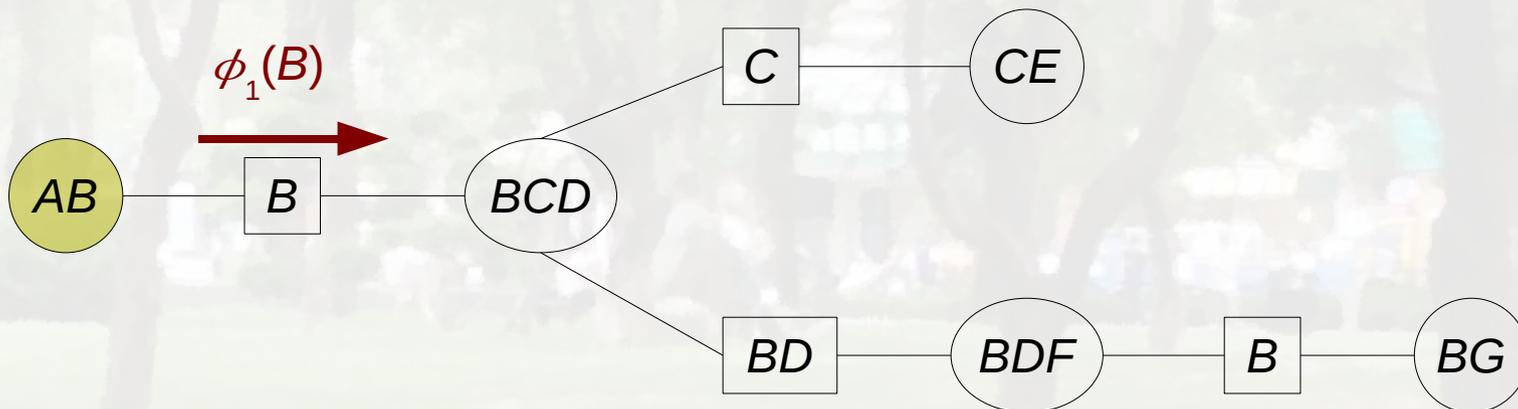
- Eliminação de A

$$\max_B \max_C \max_D \max_F \max_G \max_E \max_A$$

$$u_1(A, B) + u_2(C, E) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$

$$= \max_B \max_C \max_D \max_F \max_G \max_E$$

$$\phi_1(B) + u_2(C, E) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$



Otimização: fase de coleta (2/5)

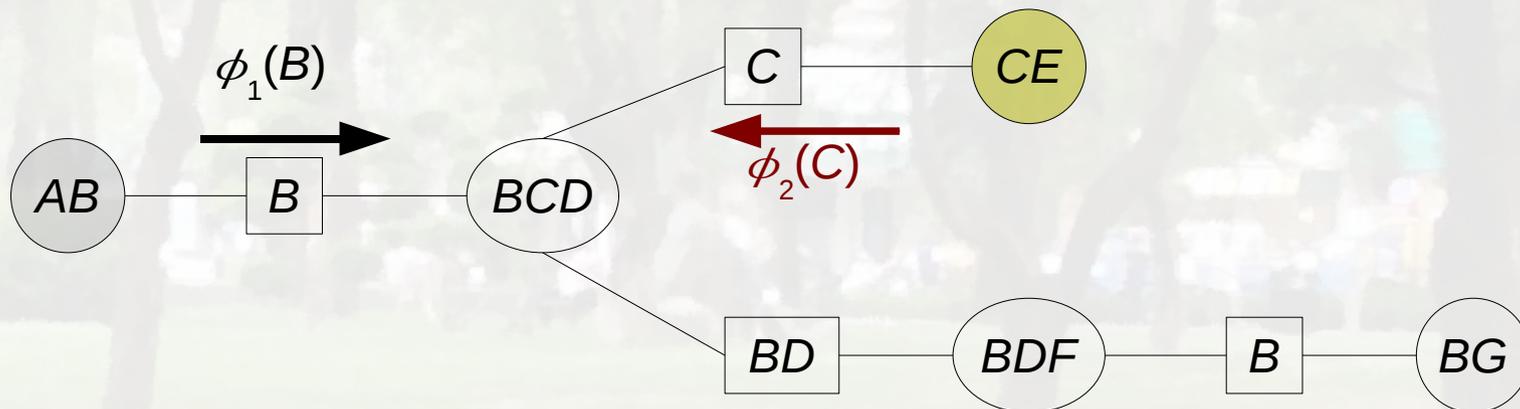
- Eliminação de E

$$\max_B \max_C \max_D \max_F \max_G \max_E$$

$$\phi_1(B) + u_2(C, E) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$

$$= \max_B \max_C \max_D \max_F \max_G$$

$$\phi_1(B) + \phi_2(C) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$



Otimização: fase de coleta (3/5)

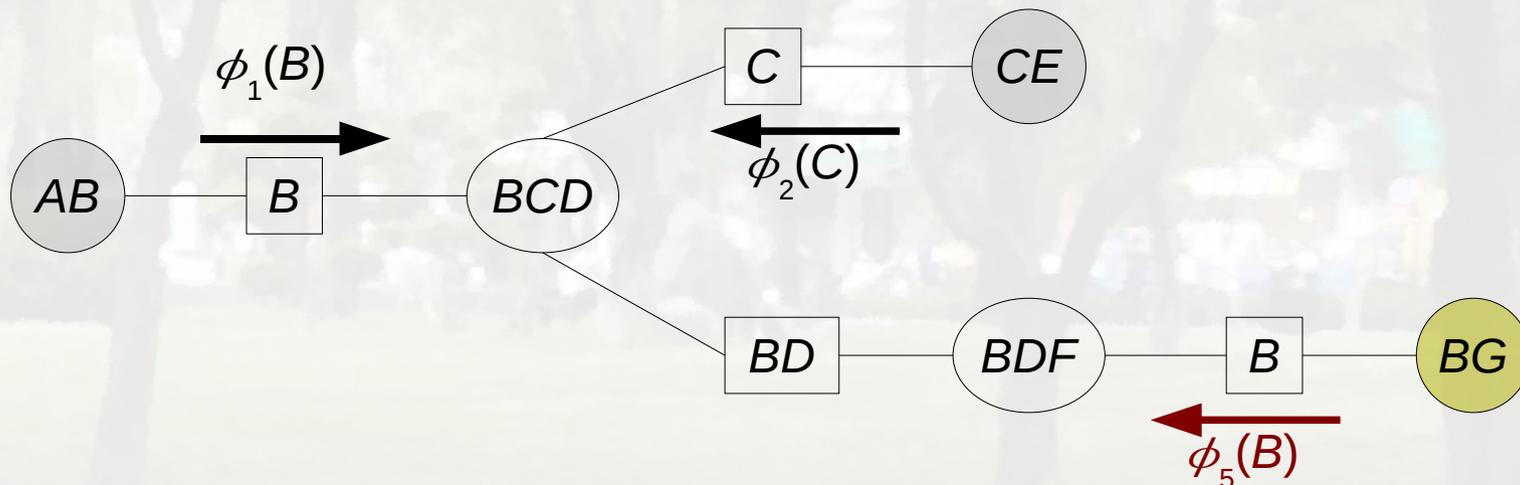
- Eliminação de G

$$\max_B \max_C \max_D \max_F \max_G$$

$$\phi_1(B) + \phi_2(C) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + u_5(B, G)$$

$$= \max_B \max_C \max_D \max_F$$

$$\phi_1(B) + \phi_2(C) + u_3(B, C, D) + u_4(B, D, F) + \phi_5(B)$$



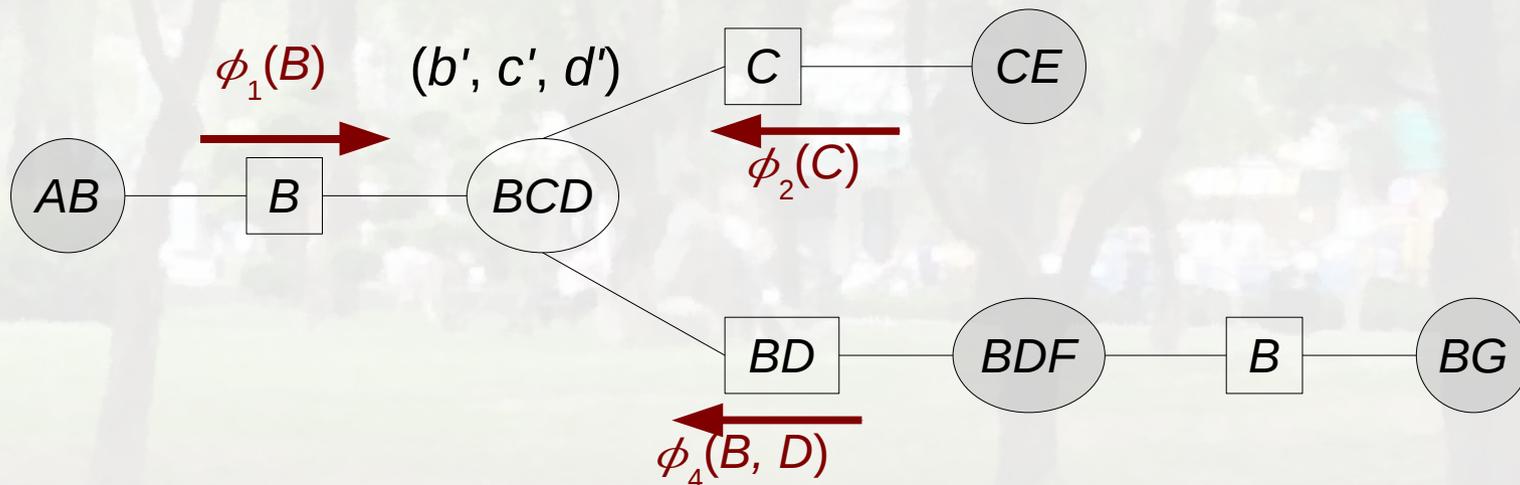
Otimização: fase de coleta (5/5)

- Eliminação de B, C, D

$$\max_B \max_C \max_D \psi_3(B, C, D)$$

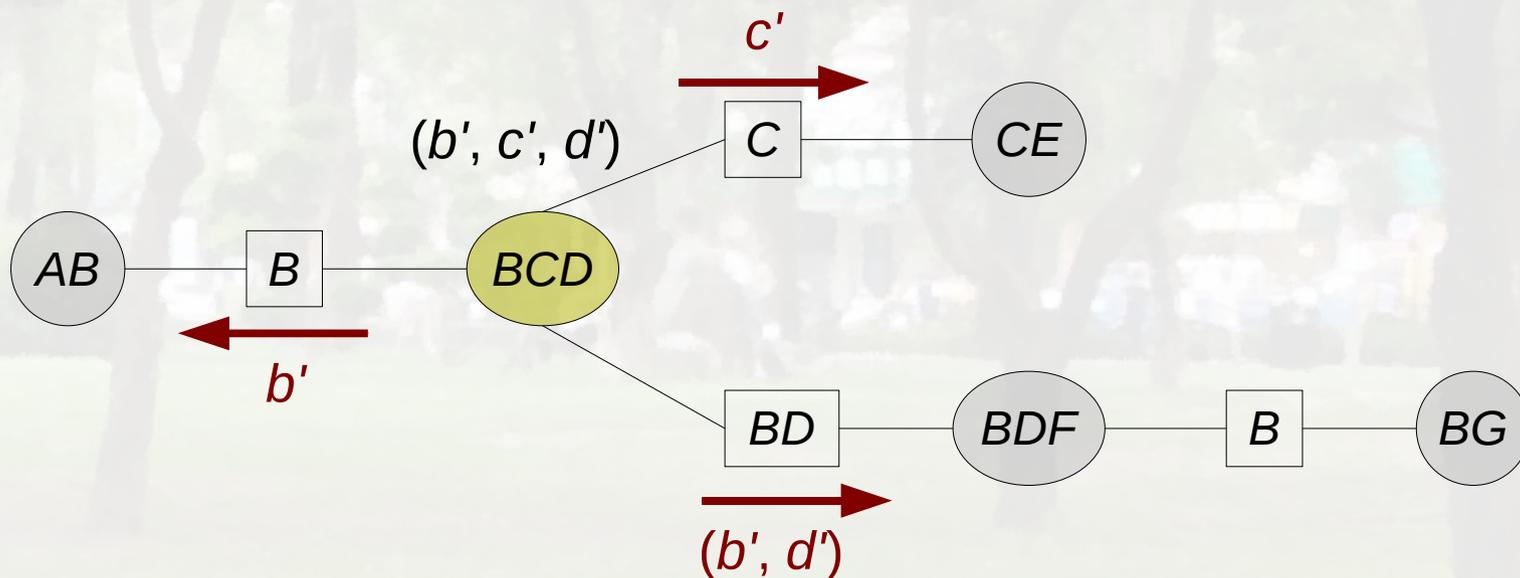
$$\text{où } \psi_3(B, C, D) = \phi_1(B) + \phi_2(C) + \phi_4(B, D) + u_3(B, C, D)$$

- $\text{Argmax}_{B,C,D} \psi_3(B, C, D) = (b', c', d')$



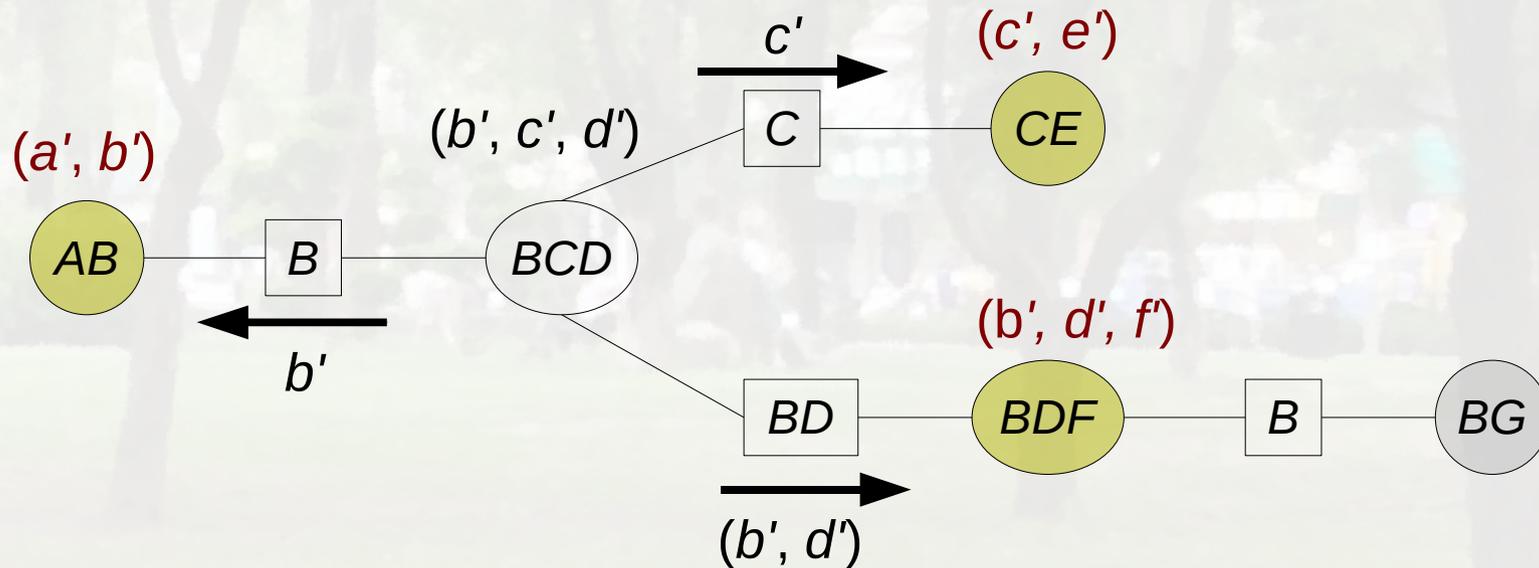
Otimização: fase de difusão (1/4)

- Distribuição pela clique BCD
 - BCD envia mensagens aos separadores vizinhos com os valores de sua tupla ótima



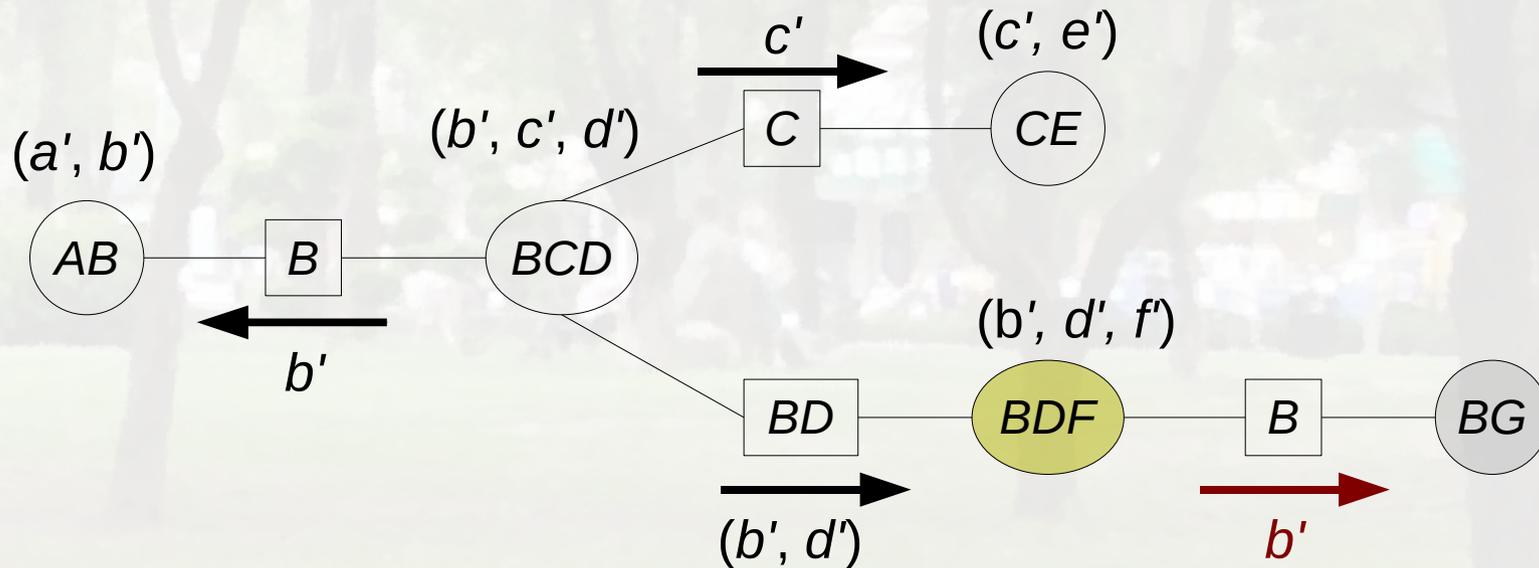
Otimização: fase de difusão (2/4)

- Propagação pelos separadores
 - Clique $AB \rightarrow a' = \text{Argmax}_A u_1(A, b')$
 - Clique $CE \rightarrow e' = \text{Argmax}_E u_2(c', E)$
 - Clique $BDF \rightarrow f' = \text{Argmax}_F \psi_4(B, D, F)$



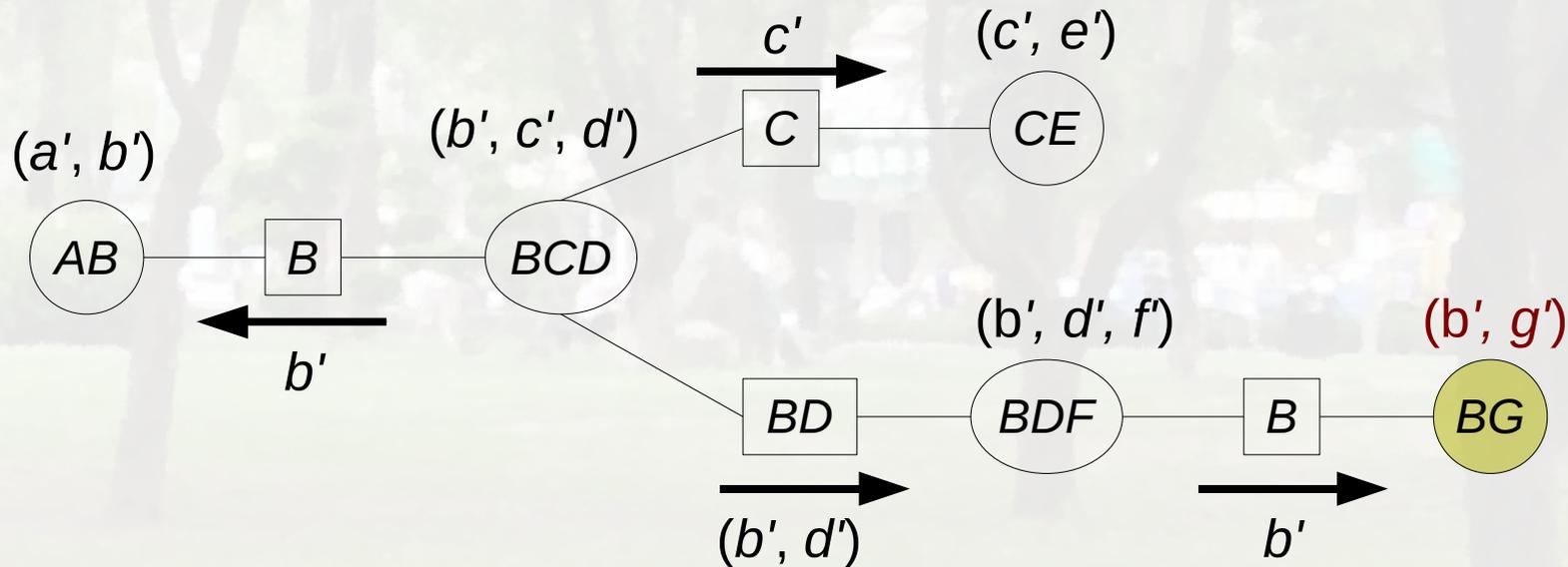
Otimização: fase de difusão (3/4)

- Distribuição pela clique BDF
 - BDF envia uma mensagem ao separador B com o valor ótimo b'

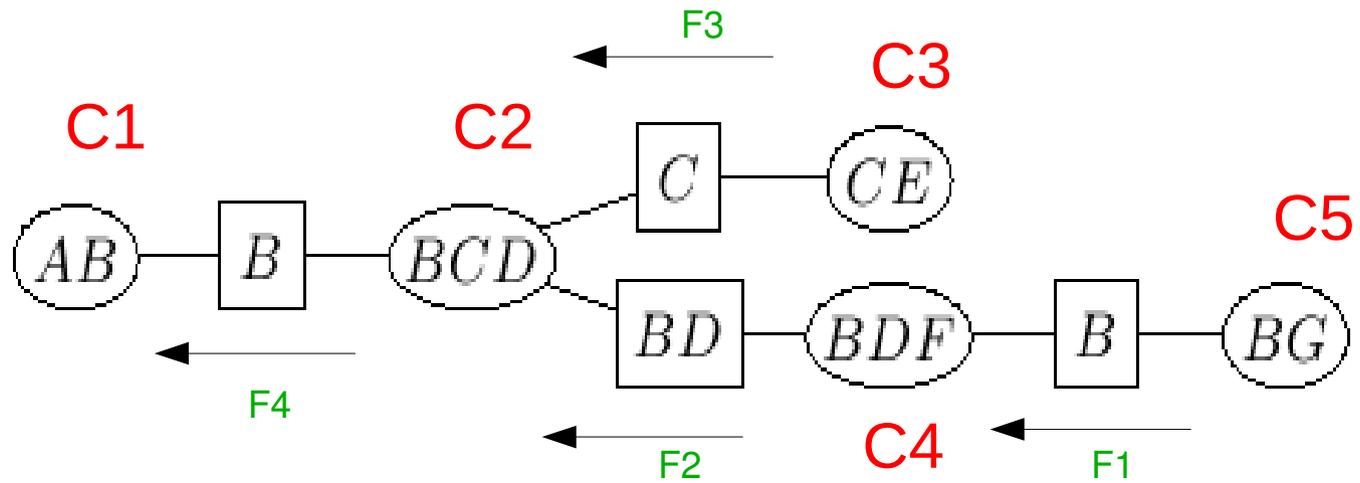


Otimização: fase de difusão (4/4)

- Propagação pelo separador B
 - Clique $BG \rightarrow g' = \text{Argmax}_B u_5(b', G)$
- Configuração ótima
 - $(a', b', c', d', e', f', g')$



Uma outra ordem possível...

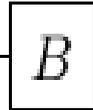


Fluxos na direção da raiz da árvore

Antes da coleta...

$u_1(a, b)$	b^0	b^1
a^0	8	2
a^1	4	3
a^2	1	7

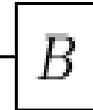
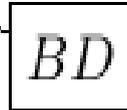
C1



C2



C3



C5

$u_2(c, e)$	e^0	e^1	e^2
c^0	6	3	5
c^1	3	4	0

$u_3(b^0, c, d)$	d^0	d^1
c^0	0	2
c^1	5	1

$u_3(b^1, c, d)$	d^0	d^1
c^0	7	1
c^1	2	4

$u_5(b, g)$	g^0	g^1
b^0	0	9
b^1	6	4

C4

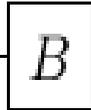
$u_4(b^0, d, f)$	f^0	f^1
d^0	4	2
d^1	3	8

$u_4(b^1, d, f)$	f^0	f^1
d^0	5	8
d^1	9	0

Iniciando a coleta...

$u_1(a, b)$	b^0	b^1
a^0	8	2
a^1	4	3
a^2	1	7

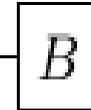
C1



C2



C3



C5



$u_2(c, e)$	e^0	e^1	e^2
c^0	6	3	5
c^1	3	4	0

$u_3(b^0, c, d)$	d^0	d^1
c^0	0	2
c^1	5	1

$u_3(b^1, c, d)$	d^0	d^1
c^0	7	1
c^1	2	4

$u_5(b, g)$	g^0	g^1
b^0	0	9
b^1	6	4

C4



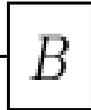
$u_4(b^0, d, f)$	f^0	f^1
d^0	4	2
d^1	3	8

$u_4(b^1, d, f)$	f^0	f^1
d^0	5	8
d^1	9	0

Passagem de um fluxo...

$u_1(a, b)$	b^0	b^1
a^0	8	2
a^1	4	3
a^2	1	7

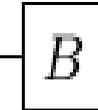
C1



C2



C3



C5



$u_2(c, e)$	e^0	e^1	e^2
c^0	6	3	5
c^1	3	4	0

$u_3(b^0, c, d)$	d^0	d^1
c^0	0	2
c^1	5	1

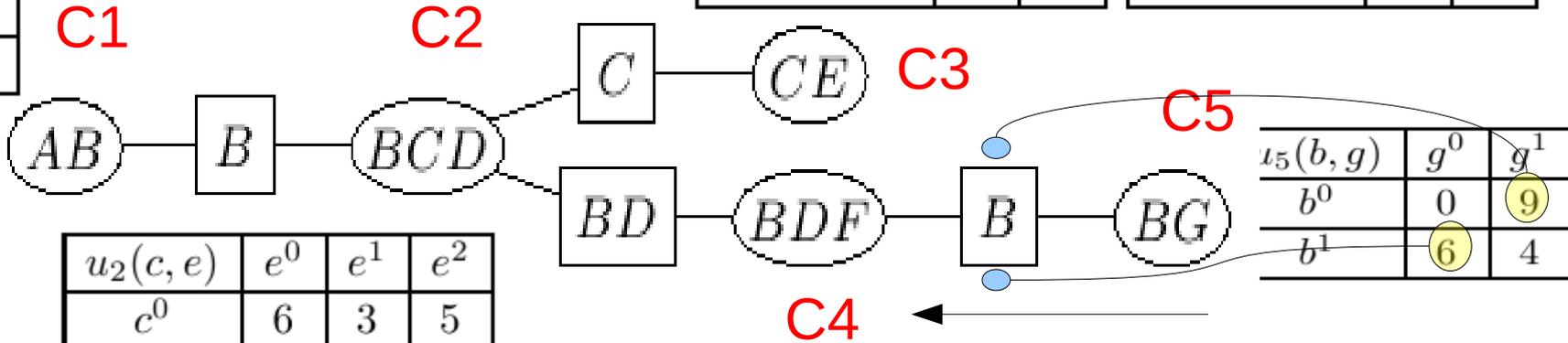
$u_3(b^1, c, d)$	d^0	d^1
c^0	7	1
c^1	2	4

$u_5(b, g)$	g^0	g^1
b^0	0	9
b^1	6	4

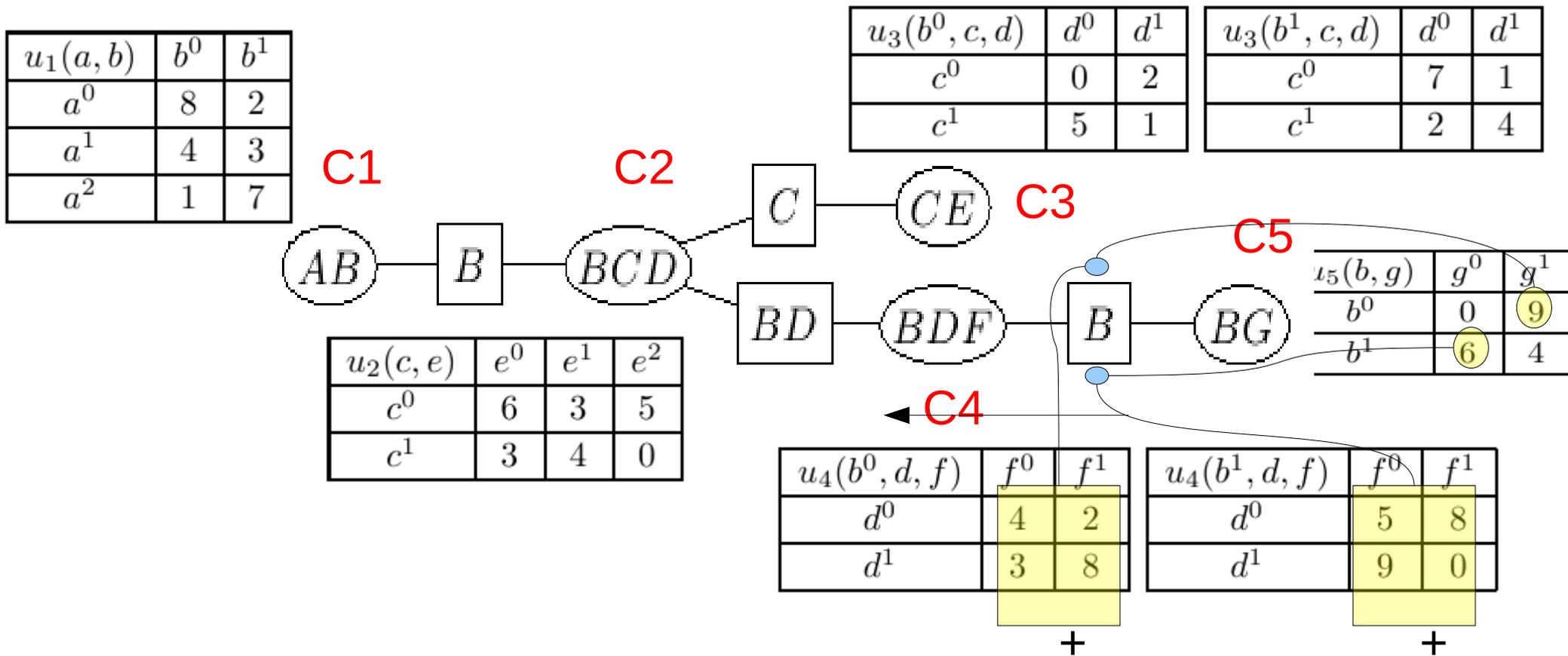
C4

$u_4(b^0, d, f)$	f^0	f^1
d^0	4	2
d^1	3	8

$u_4(b^1, d, f)$	f^0	f^1
d^0	5	8
d^1	9	0



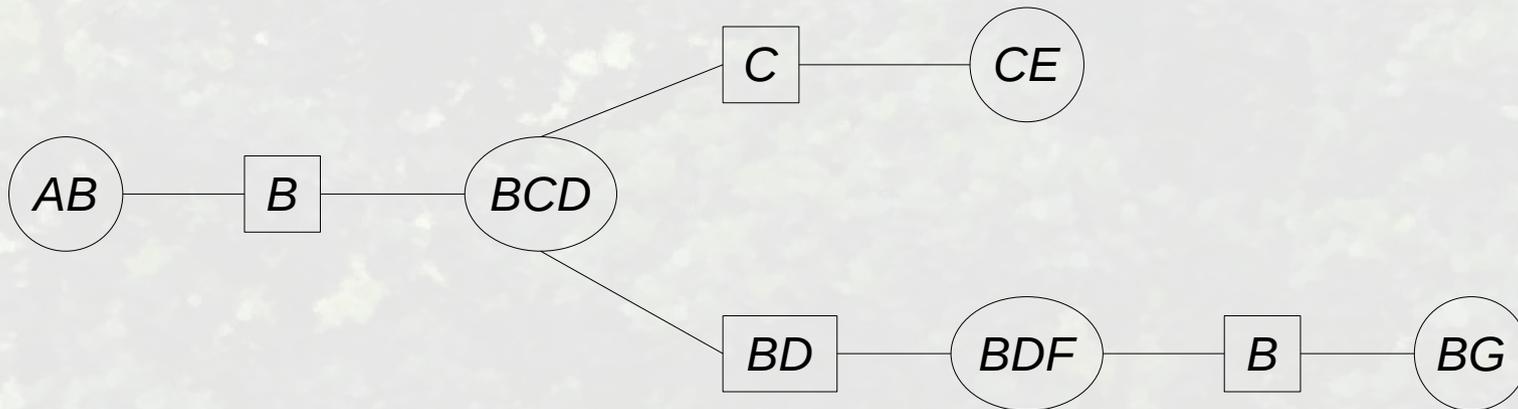
Passando um fluxo...



Plano

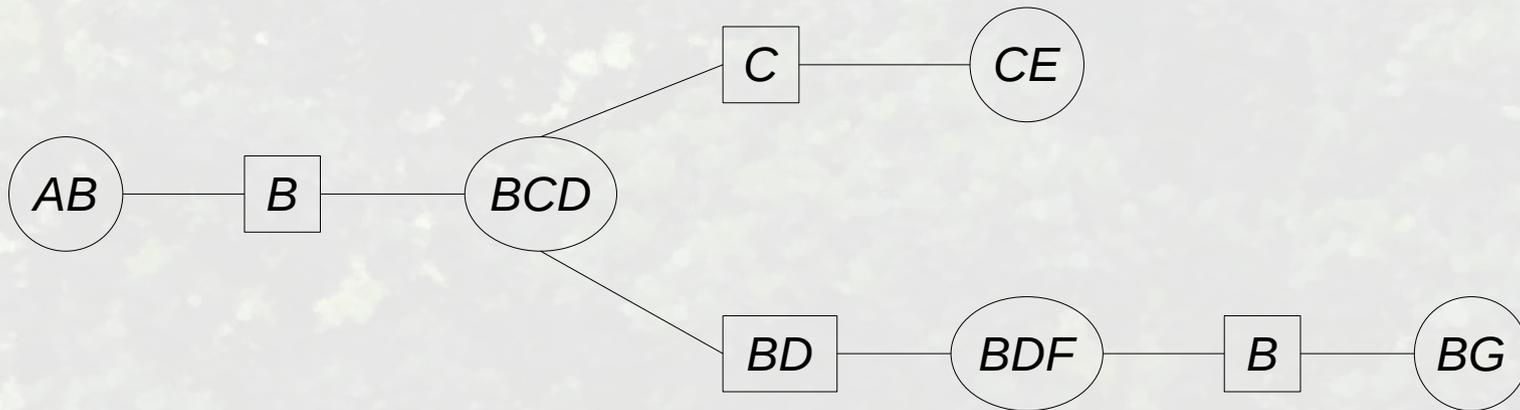
- Motivação
- Modelos GAI
- Problema de otimização
- **Problema de ranking**
- Agregação de preferências
- Resumo

Ranking



- Configuração ótima: $(a', b', c', d', e', f', g')$
- Qual é a próxima melhor configuração?
 - Ela difere de $(a', b', c', d', e', f', g')$ no valor de pelo menos um atributo
- Estratégia: dividir para conquistar
 - Fatiar o conjunto de alternativas restantes em uma partição de conjuntos fáceis de explorar.

Ranking



- E1: $(B, C, D) \neq (b', c', d')$
- E2: $(B, C, D) = (b', c', d')$ et $(B, D, F) \neq (b', d', f')$
- E3: $(B, C, D, F) = (b', c', d', f')$ et $(B, G) \neq (b', g')$
- E4: $(B, C, D, F, G) = (b', c', d', f', g')$ et $(C, E) \neq (c', e')$
- E5: $(B, C, D, E, F, G) = (b', c', d', e', f', g')$ et $(A, B) \neq (a', b')$

Algoritmo: Utilizar o algoritmo de otimização em cada conjunto e escolher a tupla de maior utilidade encontrada

Ranking: integração de restrições

- Restrições com poucas variáveis
 - Diretamente como termos de utilidade com valor de utilidade $-\infty$ para as configurações proibidas e 0 para as outras
- Restrições que envolvem “muitas variáveis”
 - Exemple: knapsack 0-1

$$\text{Maximizar } u(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^k u_i(x_{C_i})$$

sob a restrição que $\sum_{j=1}^n w_j x_j \leq c,$

Função GAI
decomponível

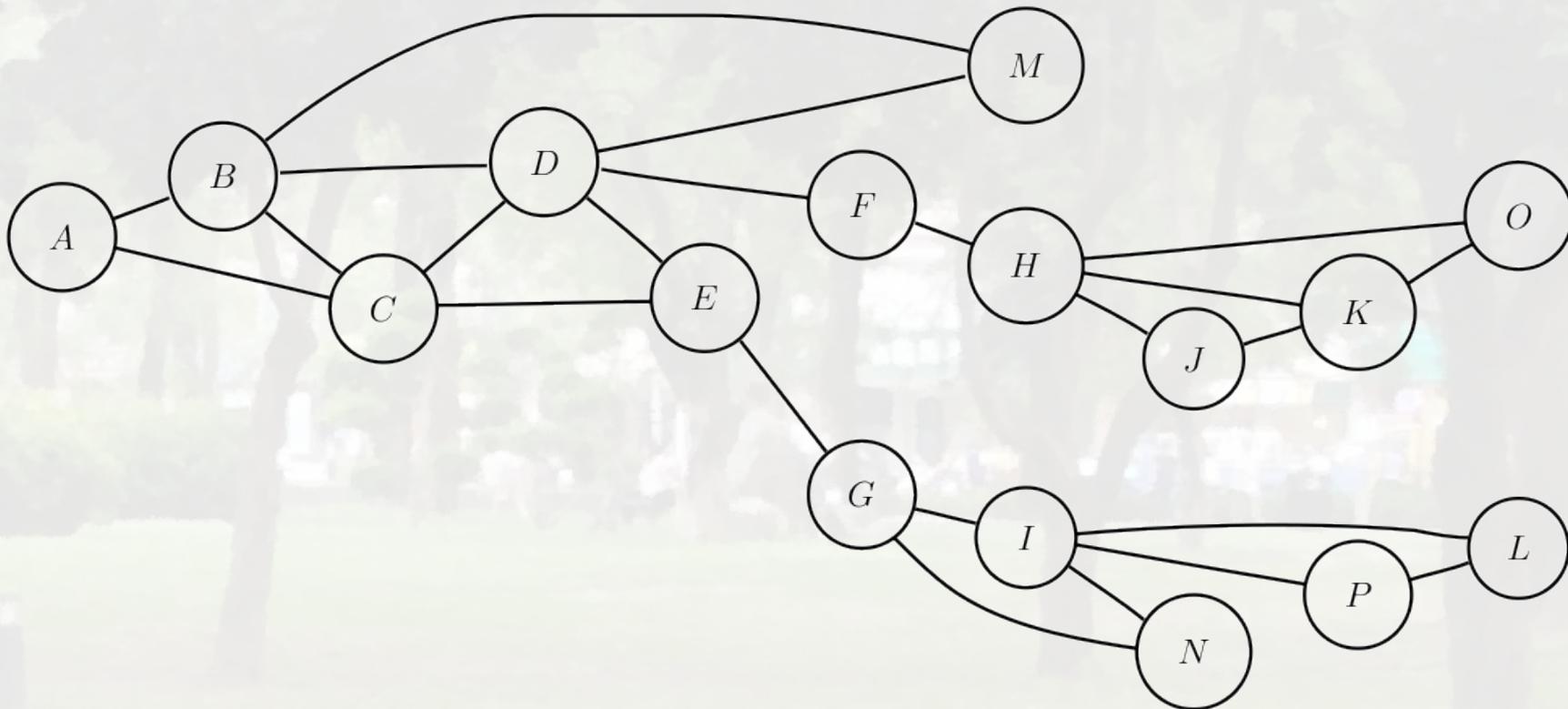
- Possibilidade de adaptar o algoritmo de ranking e o utilizar num algoritmo do tipo branch-and-bound

Restrição a árvores?

- Os métodos previamente mencionados se baseiam em árvores de junção
- Isso significa que somente funções GAI com termos de utilidade que possam ser representados diretamente por árvores de junção podem ser tratados?
 - Não, grafos quaisquer podem ser recompilados em árvores de junção
 - Exemplo (Jensen et al. 1994):
 - $u(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l, m, n, o, p) = u_1(a, b, c) + u_2(b, c, d) + u_3(c, d, e) + u_4(b, d, m) + u_5(f, d) + u_6(f, h) + u_7(h, j, k) + u_8(h, k, o) + u_9(e, g) + u_{10}(g, i, n) + u_{11}(i, l, p)$

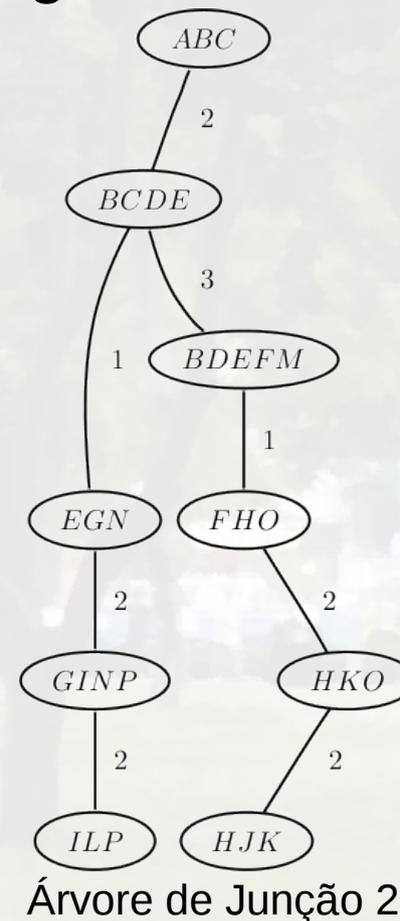
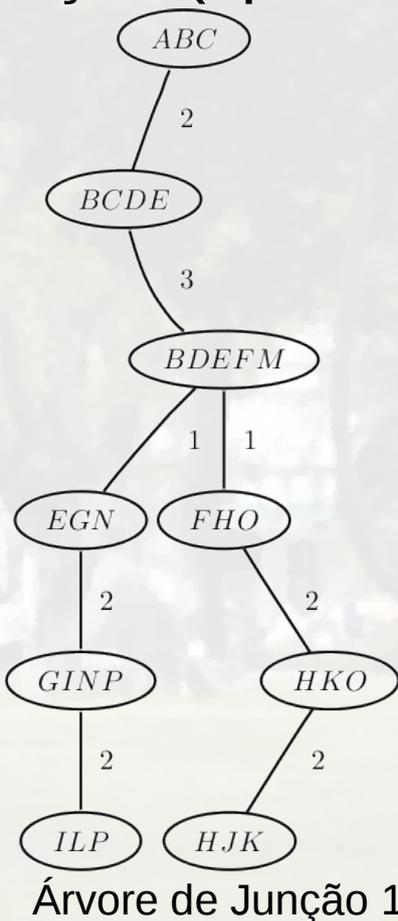
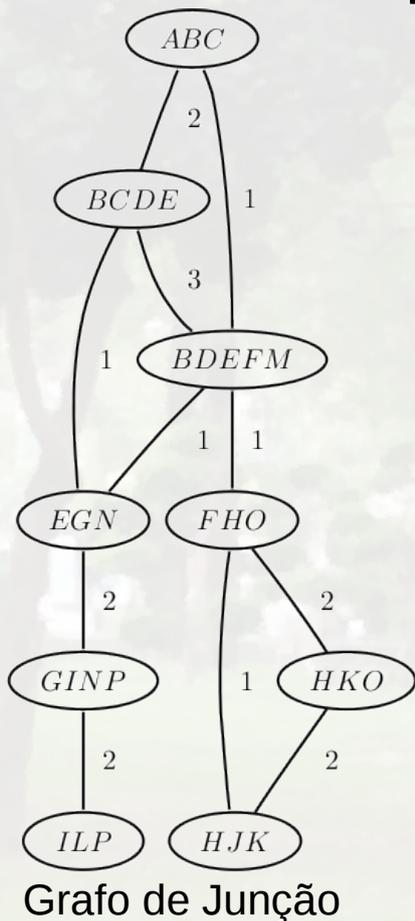
Restrição a árvores?

- $u(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l, m, n, o, p) = u_1(a, b, c) + u_2(b, c, d) + u_3(c, d, e) + u_4(b, d, m) + u_5(f, d) + u_6(f, h) + u_7(h, j, k) + u_8(h, k, o) + u_9(e, g) + u_{10}(g, i, n) + u_{11}(i, l, p)$
- 1º passo: grafo de Markov
 - Grafo não-direcionado, com uma aresta entre todo par de atributos que aparecem num mesmo termo de utilidade



Restrição a árvores?

- $u(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l, m, n, o, p) = u_1(a, b, c) + u_2(b, c, d) + u_3(c, d, e) + u_4(b, d, m) + u_5(f, d) + u_6(f, h) + u_7(h, j, k) + u_8(h, k, o) + u_9(e, g) + u_{10}(g, i, n) + u_{11}(i, l, p)$
- 3º passo: grafo de junção (cliques de tamanho máximo)
- 4º passo: árvores de junção (spanning tree de custo máx.)



Plano

- Motivação
- Modelos GAI
- Problema de otimização
- Problema de ranking
- **Agregação de preferências**
- Resumo

Agregação

- (u^1, \dots, u^m) funções de utilidade GAI em $X = X_1 \times X_2 \times \dots \times X_n$
- Algumas interpretações possíveis:
 - **Decisão coletiva** : u^i representa as preferências de um indivíduo i em um problema de decisão coletiva
 - **Decisão multi-critério** : u^i representa um ponto de vista segundo um critério dado em um problema multi-critério (por exemplo: beleza, conforto, segurança)

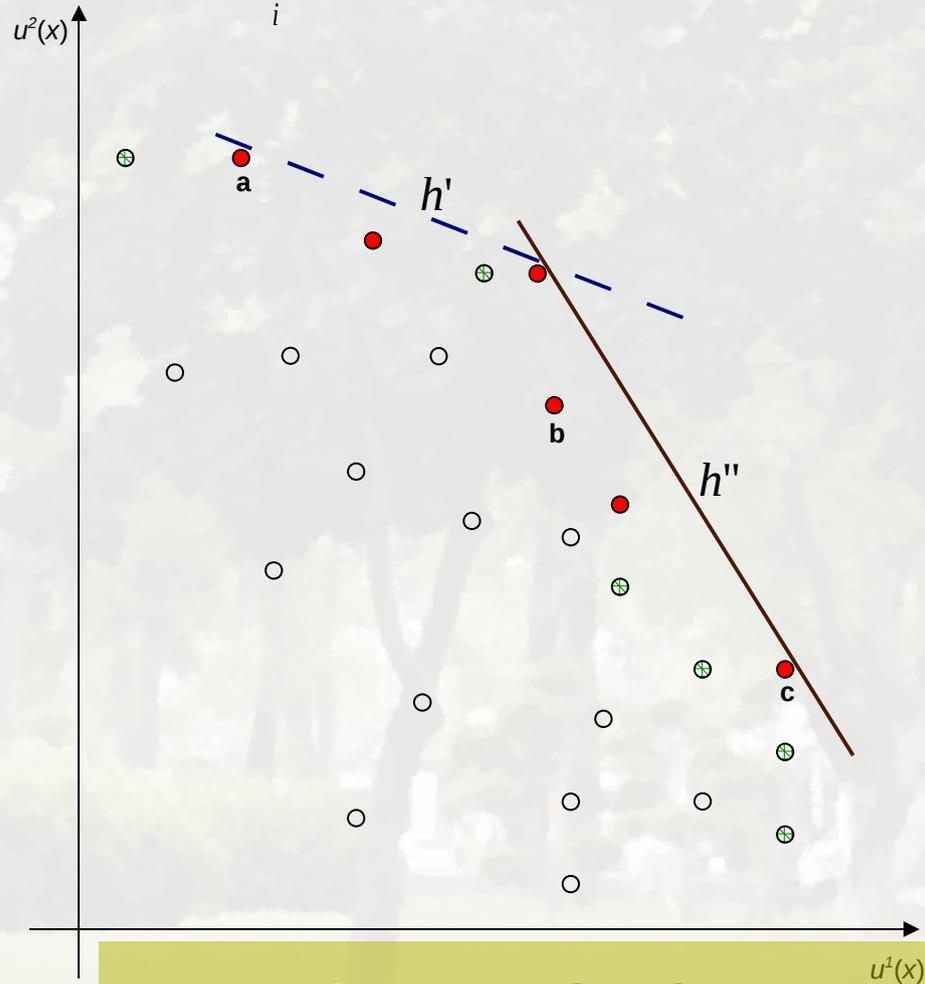
Problema: Nós buscamos a melhor solução de compromisso em X , obtida pela otimização de uma função de agregação

$$f(x) = h(u^1(x), \dots, u^m(x))$$

Que função de agregação? Exemplos: soma ponderada, Tchebycheff (NP-Hard)

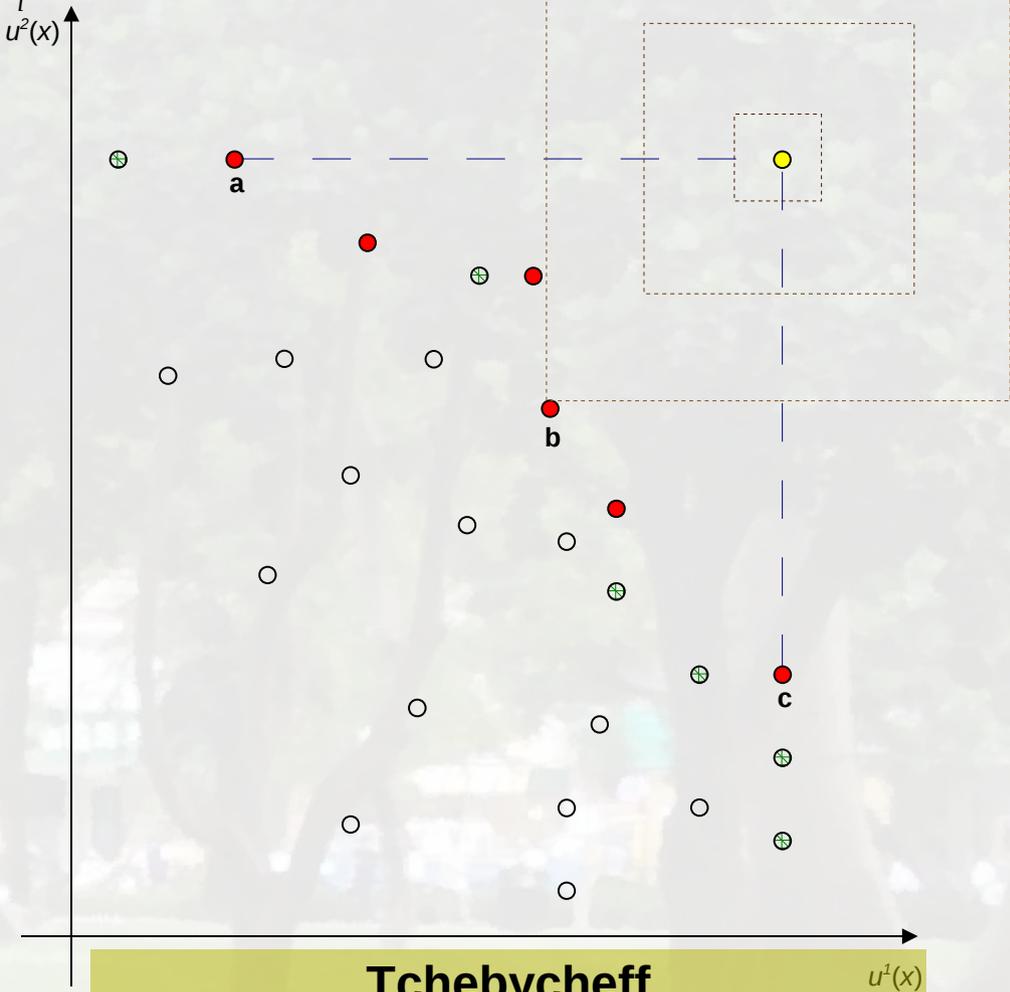
Agregação: funções

$$f_{\omega}(x) = \sum_i \omega_i u^i(x)$$



Soma ponderada
 + GAI decomponível
 - soluções no envelope convexo

$$f_{\omega}(x) = \max_i \left\{ \omega_i |u^i(x) - u^{i*}| \right\}$$



Tchebycheff
 - não é GAI decomponível
 + pode atingir todas as soluções Pareto-ótimas

Agregação: estratégia de maximização de f

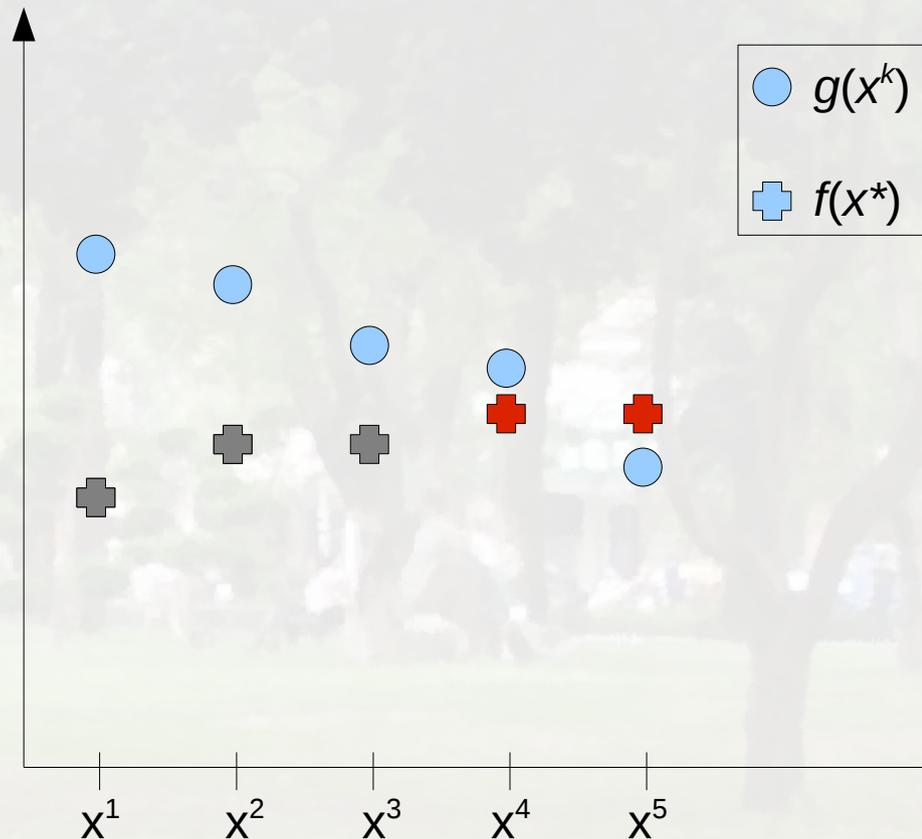
(Gonzales, Perny, Queiroz 08)

- (1) Reformulação : escolher uma função GAI-decomponível $g(x)$ tal que $f(x) \leq g(x)$ para todo $x \in X$
- (2) Ranking : enumerar as soluções de X na ordem decrescente de utilidade segundo $g(x)$.
- (3) Critério de parada : parar a enumeração desde que possamos garantir que encontramos a configuração que maximiza f

Agregação: critério de parada

- Proposição

- Sejam x^1, \dots, x^k as k -melhores soluções segundo a função GAI g . Se $g(x^k) \leq f(x^*)$ para um k , com $x^* = \text{Argmax}_{i=1, \dots, k} f(x^i)$, então x^* é maximal para f , isto é $f(x^*) = \max_{x \in X} f(x)$



Escolha de g

- Se g é uma combinação linear de funções de utilidade GAI (u^1, \dots, u^m), ela é também uma função de utilidade GAI
- Exemplos de funções f e g

Critères	$f(x)$	$g(x)$
max-min	$\min_j(u^j(x))$	$\frac{1}{m} \sum_j u^j(x)$
min-max regret	$-\max_j(r^j(x))$	$-\frac{1}{m} \sum_j r_j(x)$
Tchebycheff	$-\max_j(w_j r^j(x))$	$-\frac{1}{m} \sum_j w_j r_j(x)$

Onde $r^j(x) = |u^{j*} - u^j(x)|$. Arrependimento do agente j se escolhida a alternativa x ao invés de u^{j*}

Plano

- Motivação
- Modelos GAI
- Problema de otimização
- Problema de ranking
- Agregação de preferências
- **Resumo**

Resumo

- Preferências em domínios combinatórios
- Independência e independência condicional
- Utilização de funções de utilidade decomponíveis: aditiva, aditiva generalizada (GAI)
- Modelos GAI para a decisão individual e coletiva
 - Tarefas típicas de um sistema de suporte à decisão
 - otimização e ranking
 - Presença de restrições
 - agregação (não linear)

Bibliografia

- C. Gonzales, P. Perny et S. Queiroz (2008) "GAI-Networks: Optimization, Ranking and Collective Choice in Combinatorial Domains". Foundations of computing and decision sciences, Vol 32, N°4, pp. 3—24.
- C. Gonzales, P. Perny et S. Queiroz (2008) "Preference Aggregation with Graphical Utility Models". In Proceedings of the 23rd AAAI conference on Artificial Intelligence, pp. 1037—1042.
Download: http://www-desir.lip6.fr/publications/pub_1050_1_AAAI08.pdf
- P. Perny, O. Spanjaard et L.-X. Storme (2006) "A decision-theoretic approach to robust optimization in multivalued graphs". Annals of Operations Research, Vol 147, N°1, pp. 317—341.
Download: http://www-desir.lip6.fr/publications/pub_402_1_aor.pdf
- C. Gonzales et P. Perny (2005) "GAI Networks for Decision Making under Certainty". In Brafman, R and Junker, U (eds), Proceedings of the 19th International Joint Conference on Artificial Intelligence -- workshop on advances in preference handling, pp. 100—105.
Download: http://www-desir.lip6.fr/publications/pub_379_1_ijcai05.ps
- C. Gonzales et P. Perny (2004) "GAI Networks for Utility Elicitation". In Proceedings of the 9th International Conference on the Principles of Knowledge Representation and Reasoning, pp. 224—234.
Download: http://www-desir.lip6.fr/publications/pub_282_1_kr04.ps
- Nilsson, D. 1998. An efficient algorithm for finding the M most probable configurations in probabilistic expert systems. Statistics and Computing 8, 2 (Jun. 1998), 159-173. DOI= <http://dx.doi.org/10.1023/A:1008990218483>
- Kjærulff, U. et A/s, J. D. (1990). Triangulation of graphs - algorithms giving small total state space.
- Shibata, Y. (1988). On the tree representation of chordal graphs. Journal of Graph Theory, 12(3):421–428.
- Jensen, F. V. et Jensen, F. (1994). Optimal junction trees. In de Mántaras, R. L. et Poole, D., editors : UAI '94 : Proceedings of the Tenth Annual Conference on Uncertainty in Artificial Intelligence, July 29-31, 1994, Seattle, Washington, USA, pages 360–366. Morgan Kaufmann.

